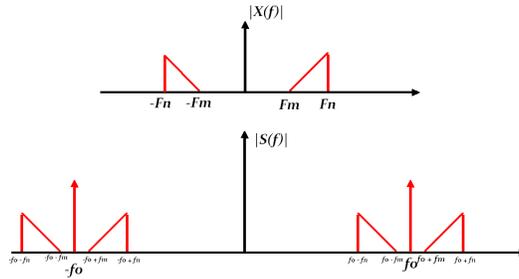


## TD8 : Modulation avec récupération de porteuse

A-1) Le spectre des signaux modulant et modulé bilatéral sont :



2) Quel est le type de modulation ?

$$s(t) = kx(t) * p(t) + p(t) \quad (1)$$

$$= p(t)[1 + kx(t)] \quad (2)$$

Or,

$$m = |kx(t)| = |kA_x| = \left| \frac{A_x}{V_0} \right| \geq 1 \quad (3)$$

On est donc en modulation d'amplitude à porteuse conservée avec surmodulation pour faciliter la récupération de la porteuse en réception.

B-Démolulation et réception 1) On fait l'hypothèse que  $\Phi_e(t) = 2\pi f_0 t + \phi(t)$

Donc on a :

$$e(t) = A_e \cos(\Phi_e(t)) = A_e \cos(2\pi f_0 t + \phi(t))$$

$e(t)$  étant la sortie du VCO avec  $f_i(t) = f_0 + av(t)$  avec  $v(t)$  l'entrée du VCO

Exprimons  $\phi(t)$  en fonction de  $v(t)$  :

$$\begin{aligned} f_i(t) &= \frac{1}{2\pi} \frac{d}{dt} \Phi_e(t) \Rightarrow d\Phi_e(t) = 2\pi f_i(t) dt \\ &\Rightarrow \Phi_e(t) = 2\pi \int_0^t f_i(\tau) d\tau \\ &\Rightarrow \Phi_e(t) = 2\pi f_0 t + 2\pi a \int_0^t v(\tau) d\tau \\ &\Rightarrow \phi(t) = 2\pi a \int_0^t v(\tau) d\tau \end{aligned}$$

2) Calculons  $u(t)$  en fonction de  $x(t)$ ,  $f_0$  et  $\phi(t)$  :

$$\begin{aligned} u(t) &= ks_r(t)e(t) \\ &= kA[1 + kx(t)]\cos(2\pi f_0 t)A_e \cos(2\pi f_0 t + \phi(t)) \\ &= kAA_e[1 + kx(t)] \left[ \frac{1}{2} \cos(4\pi f_0 t + \phi(t)) + \frac{\cos(\phi(t))}{2} \right] \end{aligned}$$

3) On veut seulement conserver  $v(t) = kAA_e[1 + kx(t)]\frac{\cos(\phi(t))}{2}$  donc il faut :

$$F_n \leq f_{c1} \ll 2f_0$$

4) Déterminons l'équation différentielle sur  $\phi(t)$  où apparait  $x(t)$  :

$$\begin{aligned} \begin{cases} f_i(t) = \frac{1}{2\pi} \frac{d}{dt} \Phi_e(t) \\ f_i(t) = f_0 + av(t) \end{cases} &\Rightarrow f_0 + av(t) = \frac{1}{2\pi} \frac{d}{dt} \Phi_e(t) \\ &\Rightarrow f_0 + av(t) = \frac{1}{2\pi} \frac{d}{dt} (2\pi f_0 t + \phi(t)) \\ &\Rightarrow f_0 + av(t) = f_0 + \frac{1}{2\pi} \frac{d\phi(t)}{dt} \\ &\Rightarrow \frac{1}{2\pi} \frac{d\phi(t)}{dt} = av(t) = akAA_e[1 + kx(t)]\frac{\cos(\phi(t))}{2} \end{aligned}$$

5) Résolons l'équation différentielle en faisant apparaitre  $\int x(t)dt$

Indication :  $\int \frac{df}{\cos(f)} = \ln|\tan(\frac{1}{2} + \frac{\pi}{4})|$  D'après l'équation précédente on a :

$$\frac{df}{\cos(f)} = \pi akAA_e[1 + kx(t)]dt$$

d'où :

$$\ln|\tan(\frac{\phi}{2} + \frac{\pi}{4})| = \pi akAA_e t + \pi ak^2 AA_e \int_0^t x(\tau) d\tau + cst$$

6) Quelle est la valeur de  $\phi_\infty$  ( $\phi$  quand  $t \rightarrow \infty$ ) si  $x(t) = A_x \cos(2\pi Ft)$  avec,  $F_m < F < F_n$  ?

On prend l'exponentielle des deux membres de l'aquation précédente et il vient :

$$|\tan(\frac{\phi}{2} + \frac{\pi}{4})| = e^{\pi akAA_e t + \frac{\pi ak^2 AA_e A_x}{2F} \sin(2\pi Ft) + cst}$$

Or, l'exponentielle tend vers l'infini quand  $t \rightarrow \infty$  donc la tangente tend vers l'infini ce qui correspond à :

$$\begin{aligned} \frac{\phi}{2} + \frac{\pi}{4} &= \pm \frac{\pi}{2} + 2n\pi \text{ avec } n \in \mathbb{N} \Rightarrow \phi_{infy} = \pm \pi - \frac{\pi}{2} + 4n\pi \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} \phi_{infy} = \frac{\pi}{2} + 4n\pi \\ \phi_{infy} = -\frac{3\pi}{2} + 4n\pi \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \phi_{infy} = \frac{\pi}{2} + 4n\pi \end{aligned}$$

7) Le terme qui permet de connaître  $f_\infty$  est dû à la conservation de la porteuse (à l'émission).

En effet, il est responsable du terme  $e^{\pi akAA_e t}$  qui tend vers l'infini. Le résultat  $\phi_\infty = \frac{\pi}{2}$  serait le même quelque soit  $x(t)$ .

8)

$$\begin{aligned} y(t) &= ks_r(t) * e(t) * \Phi(t) \\ &= A \cos(2\pi f_0 t) [1 + kx(t)] \cos(2\pi f_0 t + \phi_\infty + \Phi) \\ &= \frac{A}{2} (\cos(\phi_\infty + \Phi) + \cos(4\pi f_0 t + \phi_\infty + \Phi)) [1 + kx(t)] \end{aligned}$$

9)  $F_m < 2f_{c2} \ll 2f_0$  et  $x(t) = \frac{kAA_e}{2} [1 + kx(t)]$

10)  $\Phi_{opt}$  tel que  $|\cos(\phi_\infty - \Phi)| + \frac{P_i}{2}$